

MOSFET シリコンNチャネルMOS形

# SSM6K824R

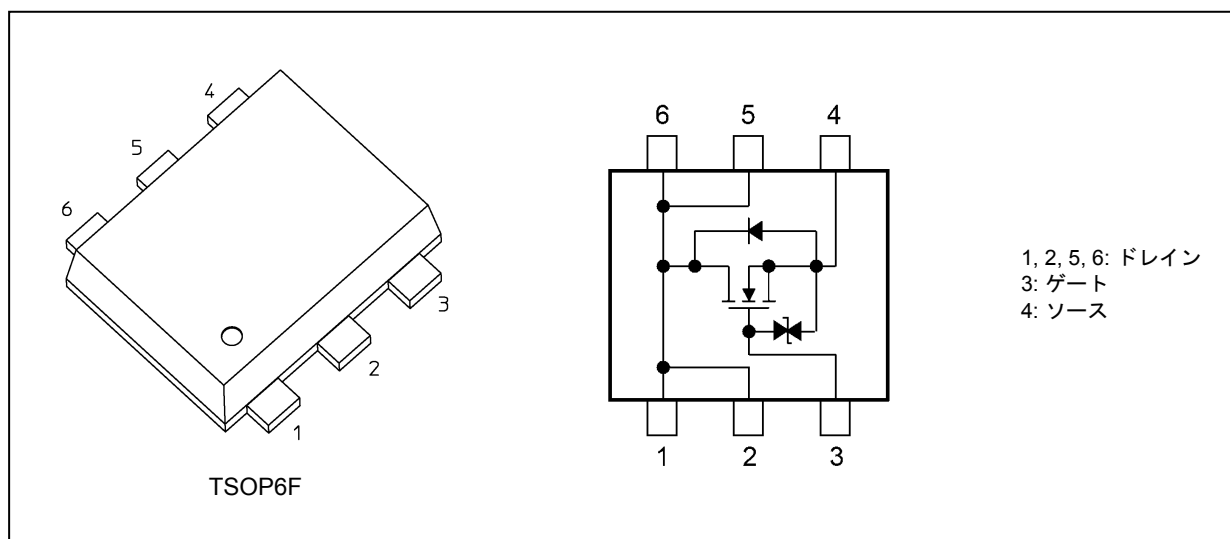
## 1. 用途

- ・ パワーマネジメントスイッチ用
- ・ 高速スイッチング用

## 2. 特長

- (1) 1.5 V駆動
- (2) オン抵抗が低い。
  - ・  $R_{DS(ON)} = 33 \text{ m}\Omega$  (最大) (@ $V_{GS} = 4.5 \text{ V}$ )
  - ・  $R_{DS(ON)} = 45 \text{ m}\Omega$  (最大) (@ $V_{GS} = 2.5 \text{ V}$ )
  - ・  $R_{DS(ON)} = 74 \text{ m}\Omega$  (最大) (@ $V_{GS} = 1.8 \text{ V}$ )
  - ・  $R_{DS(ON)} = 108 \text{ m}\Omega$  (最大) (@ $V_{GS} = 1.5 \text{ V}$ )

## 3. 外観と端子配置図



製品量産開始時期

2021-12

4. 絶対最大定格 (注) (特に指定のない限り,  $T_a = 25\text{ }^\circ\text{C}$ )

項目	記号	定格	単位
ドレイン・ソース間電圧	$V_{DSS}$	20	V
ゲート・ソース間電圧	$V_{GSS}$	$\pm 8$	
ドレイン電流 (DC) (注1)	$I_D$	6	A
ドレイン電流 (パルス) (注1), (注2)	$I_{DP}$	24	
許容損失 (注3)	$P_D$	1.5	W
許容損失 ( $t \leq 10\text{ s}$ ) (注3)		3	
チャンネル温度	$T_{ch}$	150	$^\circ\text{C}$
保存温度	$T_{stg}$	-55 ~ 150	$^\circ\text{C}$

注: 本製品の使用条件 (使用温度/電流/電圧等) が絶対最大定格以内での使用においても, 高負荷 (高温および大電流/高電圧印加, 多大な温度変化等) で連続して使用される場合は, 信頼性が著しく低下するおそれがあります。

弊社半導体信頼性ハンドブック (取り扱い上のご注意とお願いおよびディレーティングの考え方と方法) および個別信頼性情報 (信頼性試験レポート, 推定故障率等) をご確認の上, 適切な信頼性設計をお願いします。

注1: チャンネル温度が $150\text{ }^\circ\text{C}$ を超えることのない放熱条件でご使用ください。

注2: パルス幅 (PW)  $\leq 10\text{ ms}$ , duty = 1 %

注3: ガラスエポキシ基板 (FR4,  $25.4\text{ mm} \times 25.4\text{ mm} \times 1.6\text{ mm}$ , Cu pad:  $645\text{ mm}^2$ ) 実装

注意: この製品はMOS構造です。取り扱いの際には静電気にご注意ください。

注意: この製品のMOSFET部は構造上静電気に弱いため製品を取り扱う際, 作業台・人・はんだごてなどに対し必ず静電対策を講じてください。

注意: 熱抵抗 $R_{th(ch-a)}$ および許容損失 $P_D$ は, ご使用になる基板材料, 面積, 厚さ, パッド面積など使用環境により異なります。ご使用の際は放熱を十分考慮して頂きますようお願いいたします。

### 5. 電氣的特性

#### 5.1. 静的特性 (特に指定のない限り, $T_a = 25\text{ }^\circ\text{C}$ )

項目	記号	測定条件	最小	標準	最大	単位
ゲート漏れ電流	$I_{GSS}$	$V_{DS} = 0\text{ V}, V_{GS} = \pm 6\text{ V}$	—	—	$\pm 1$	$\mu\text{A}$
ドレインシャ断電流	$I_{DSS}$	$V_{DS} = 16\text{ V}, V_{GS} = 0\text{ V}$	—	—	1	
ドレイン・ソース間降伏電圧	$V_{(BR)DSS}$	$I_D = 1\text{ mA}, V_{GS} = 0\text{ V}$	20	—	—	V
ドレイン・ソース間降伏電圧 (注1)	$V_{(BR)DSX}$	$I_D = 1\text{ mA}, V_{GS} = -5\text{ V}$	15	—	—	
ゲートしきい値電圧 (注2)	$V_{th}$	$V_{DS} = 3\text{ V}, I_D = 1\text{ mA}$	0.4	—	1.0	
ドレイン・ソース間オン抵抗 (注3)	$R_{DS(ON)}$	$I_D = 0.5\text{ A}, V_{GS} = 1.5\text{ V}$	—	54	108	$\text{m}\Omega$
		$I_D = 0.5\text{ A}, V_{GS} = 1.8\text{ V}$	—	40	74	
		$I_D = 1.0\text{ A}, V_{GS} = 2.5\text{ V}$	—	31	45	
		$I_D = 4.0\text{ A}, V_{GS} = 4.5\text{ V}$	—	25	33	

注1: ゲート・ソース間に逆バイアスを印加した場合,  $V_{(BR)DSX}$ モードとなり, ドレイン・ソース間の耐圧が低下しますのでご注意ください。

注2:  $V_{th}$ とは, ある低い動作電流値 (本製品においては $I_D = 0.1\text{ mA}$ ) になるときのゲート・ソース間電圧で表されます。通常のスイッチング動作の場合,  $V_{GS(ON)}$ は $V_{th}$ より十分高い電圧,  $V_{GS(OFF)}$ は $V_{th}$ より低い電圧にする必要があります。 ( $V_{GS(OFF)} < V_{th} < V_{GS(ON)}$ )  
ご使用するには十分注意してください。

注3: パルス測定

#### 5.2. 動的特性 (特に指定のない限り, $T_a = 25\text{ }^\circ\text{C}$ )

項目	記号	測定条件	最小	標準	最大	単位
入力容量	$C_{iss}$	$V_{DS} = 10\text{ V}, V_{GS} = 0\text{ V},$ $f = 1\text{ MHz}$	—	410	—	$\text{pF}$
帰還容量	$C_{rss}$		—	40	—	
出力容量	$C_{oss}$		—	85	—	
スイッチング時間 (ターンオン時間)	$t_{on}$	$V_{DD} = 10\text{ V}, I_D = 0.5\text{ A},$ $V_{GS} = 0 \sim 4.5\text{ V}, R_G = 10\ \Omega$ Duty $\leq 1\%$ , Input: $t_r, t_f < 5\text{ ns}$ , ソース接地, 5.3.参照	—	22	—	ns
スイッチング時間 (ターンオフ時間)	$t_{off}$		—	26	—	

#### 5.3. スwitching特性測定条件

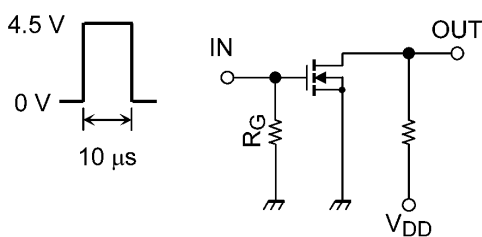


図 5.3.1 スwitching時間の測定回路

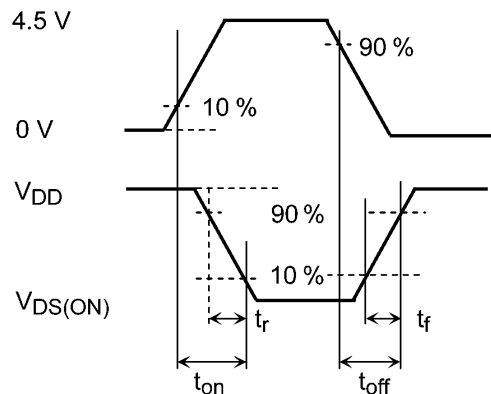


図 5.3.2 入力波形/出力波形

### 5.4. ゲート電荷量特性 (特に指定のない限り, $T_a = 25\text{ }^\circ\text{C}$ )

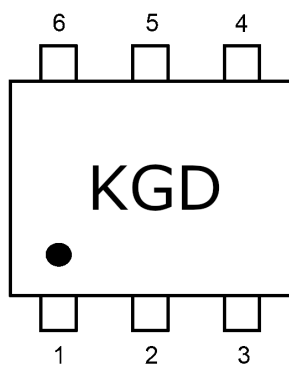
項目	記号	測定条件	最小	標準	最大	単位
ゲート入力電荷量	$Q_g$	$V_{DD} = 8\text{ V}, I_D = 4.0\text{ A},$ $V_{GS} = 4.5\text{ V}$	—	3.6	—	nC
ゲート・ソース間電荷量1	$Q_{gs1}$		—	0.62	—	
ゲート・ドレイン間電荷量	$Q_{gd}$		—	0.79	—	

### 5.5. ソース・ドレイン間の特性 (特に指定のない限り, $T_a = 25\text{ }^\circ\text{C}$ )

項目	記号	測定条件	最小	標準	最大	単位
順方向電圧 (ダイオード) (注1)	$V_{DSF}$	$I_D = -4.0\text{ A}, V_{GS} = 0\text{ V}$	—	-0.8	-1.2	V

注1: パルス測定

## 6. 現品表示



### 7. 特性図 (注)

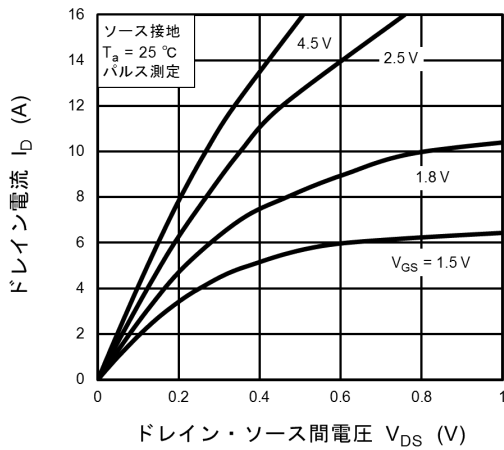


図 7.1  $I_D - V_{DS}$

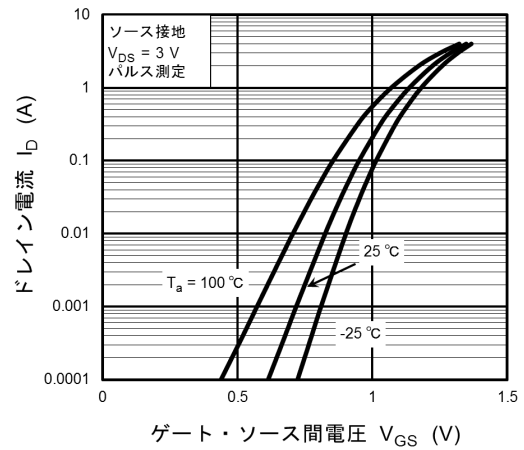


図 7.2  $I_D - V_{GS}$

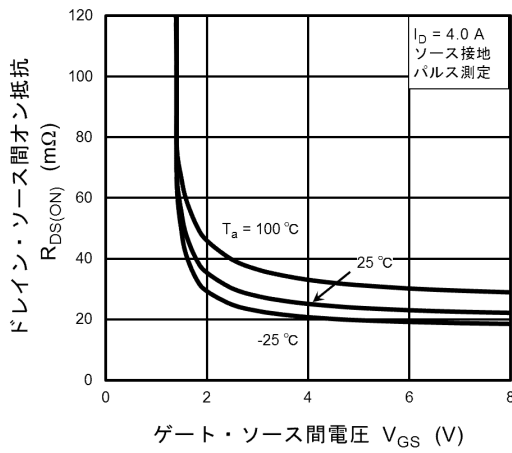


図 7.3  $R_{DS(ON)} - V_{GS}$

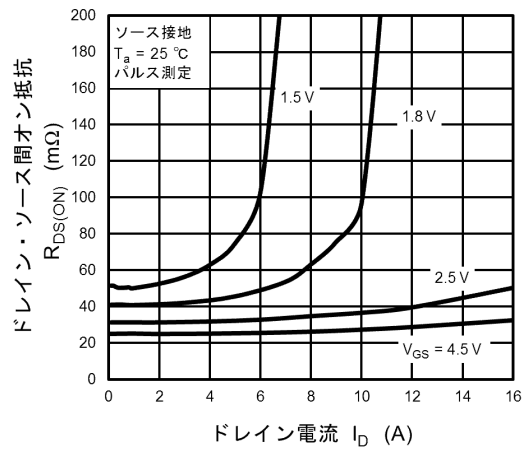


図 7.4  $R_{DS(ON)} - I_D$

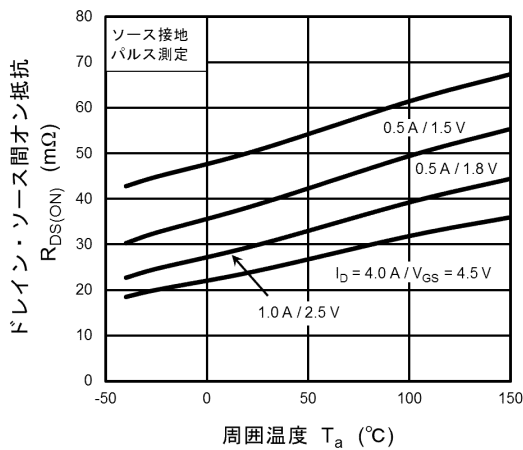


図 7.5  $R_{DS(ON)} - T_a$

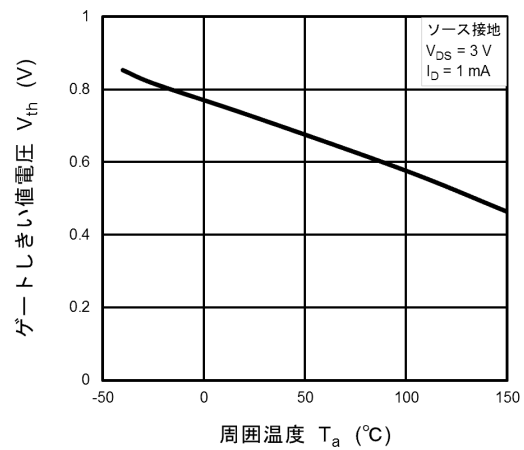


図 7.6  $V_{th} - T_a$

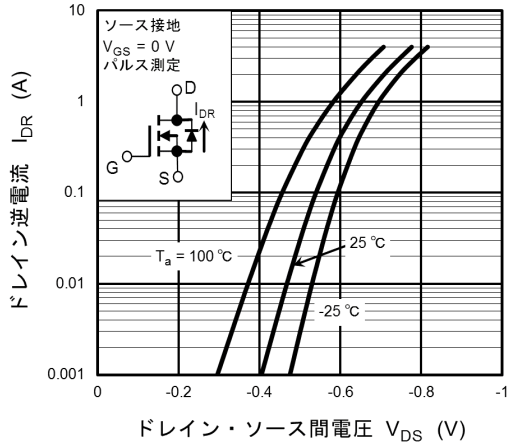


図 7.7 I<sub>DR</sub> - V<sub>DS</sub>

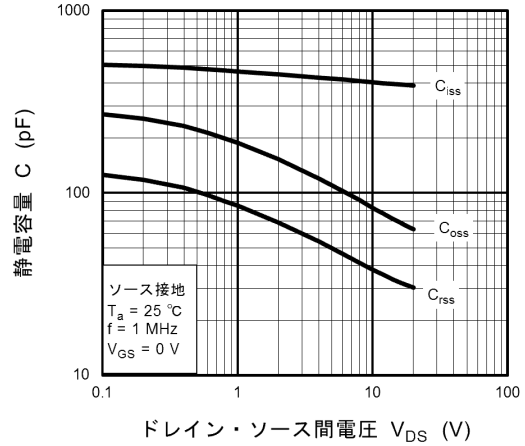


図 7.8 C - V<sub>DS</sub>

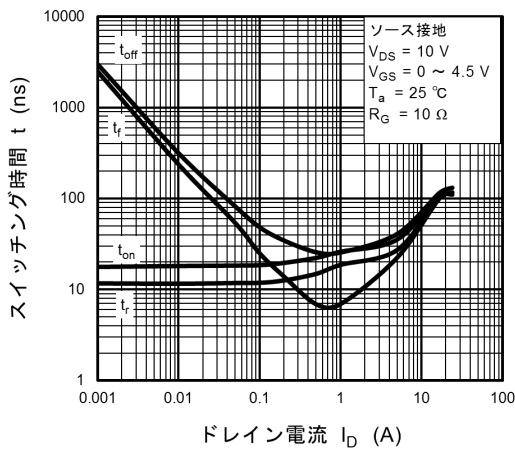


図 7.9 t - I<sub>D</sub>

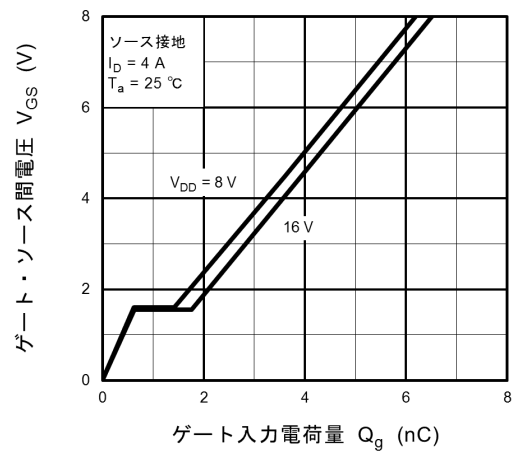


図 7.10 ダイナミック入力特性

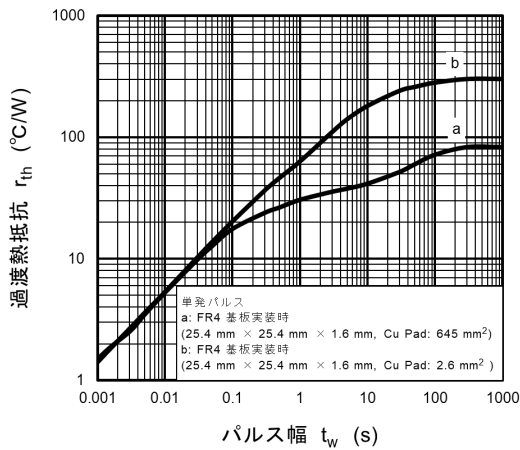


図 7.11 r<sub>th</sub> - t<sub>w</sub>

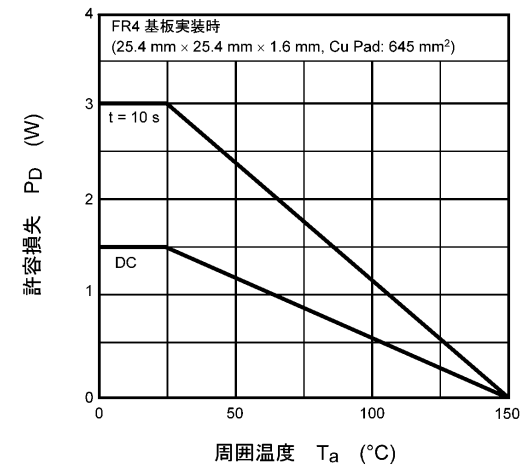


図 7.12 P<sub>D</sub> - T<sub>a</sub>

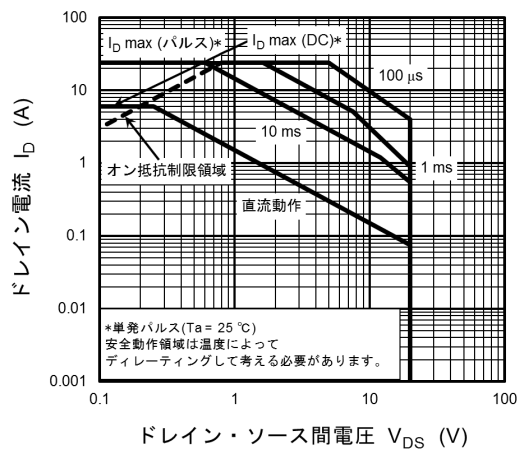


図 7.13 安全動作領域

注: 特性図の値は, 特に指定のない限り保証値ではなく参考値です。

外形寸法図

Unit: mm



質量: 0.016 g (typ.)

パッケージ名称
通称名: TSOP6F



## 製品取り扱い上のお願い

株式会社東芝およびその子会社ならびに関係会社を以下「当社」といいます。

本資料に掲載されているハードウェア、ソフトウェアおよびシステムを以下「本製品」といいます。

- 本製品に関する情報等、本資料の掲載内容は、技術の進歩などにより予告なしに変更されることがあります。
- 文書による当社の事前の承諾なしに本資料の転載複製を禁じます。また、文書による当社の事前の承諾を得て本資料を転載複製する場合でも、記載内容に一切変更を加えたり、削除したりしないでください。
- 当社は品質、信頼性の向上に努めていますが、半導体・ストレージ製品は一般に誤作動または故障する場合があります。本製品をご使用頂く場合は、本製品の誤作動や故障により生命・身体・財産が侵害されることのないように、お客様の責任において、お客様のハードウェア・ソフトウェア・システムに必要な安全設計を行うことをお願いします。なお、設計および使用に際しては、本製品に関する最新の情報(本資料、仕様書、データシート、アプリケーションノート、半導体信頼性ハンドブックなど)および本製品が使用される機器の取扱説明書、操作説明書などをご確認の上、これに従ってください。また、上記資料などに記載の製品データ、図、表などに示す技術的な内容、プログラム、アルゴリズムその他応用回路例などの情報を使用する場合は、お客様の製品単独およびシステム全体で十分に評価し、お客様の責任において適用可否を判断してください。
- 本製品は、特別に高い品質・信頼性が要求され、またはその故障や誤作動が生命・身体に危害を及ぼす恐れ、膨大な財産損害を引き起こす恐れ、もしくは社会に深刻な影響を及ぼす恐れのある機器(以下“特定用途”という)に使用されることは意図されていませんし、保証もされていません。  
特定用途には原子力関連機器、航空・宇宙機器、医療機器(ヘルスケア除く)、車載・輸送機器、列車・船舶機器、交通信号機器、燃焼・爆発制御機器、各種安全関連機器、昇降機器、発電関連機器などが含まれますが、本資料に個別に記載する用途は除きます。  
特定用途に使用された場合には、当社は一切の責任を負いません。  
なお、詳細は当社営業窓口まで、または当社Webサイトのお問い合わせフォームからお問い合わせください。
- 本製品を分解、解析、リバースエンジニアリング、改造、改変、翻案、複製等しないでください。
- 本製品を、国内外の法令、規則及び命令により、製造、使用、販売を禁止されている製品に使用することはできません。
- 本資料に掲載してある技術情報は、製品の代表的動作・応用を説明するためのもので、その使用に際して当社及び第三者の知的財産権その他の権利に対する保証または実施権の許諾を行うものではありません。
- 別途、書面による契約またはお客様と当社が合意した仕様書がない限り、当社は、本製品および技術情報に関して、明示的にも黙示的にも一切の保証(機能動作の保証、商品性の保証、特定目的への合致の保証、情報の正確性の保証、第三者の権利の非侵害保証を含むがこれに限らない。)をしておりません。
- 本製品、または本資料に掲載されている技術情報を、大量破壊兵器の開発等の目的、軍事利用の目的、あるいはその他軍事用途の目的で使用しないでください。また、輸出に際しては、「外国為替及び外国貿易法」、「米国輸出管理規則」等、適用ある輸出関連法令を遵守し、それらの定めるところにより必要な手続を行ってください。
- 本製品のRoHS適合性など、詳細につきましては製品個別に必ず当社営業窓口までお問い合わせください。本製品のご使用に際しては、特定の物質の含有・使用を規制するRoHS指令等、適用ある環境関連法令を十分調査の上、かかる法令に適合するようご使用ください。お客様がかかる法令を遵守しないことにより生じた損害に関して、当社は一切の責任を負いかねます。